This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

THIS PACE BLANK HERION



PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 11234720 A

(43) Date of publication of application: 27 . 08 . 99

(51) Int. CI

H04Q 7/22

H04Q 7/28 H04Q 7/38

(21) Application number: 10027955

(22) Date of filing: 10 . 02 . 98

(71) Applicant:

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO

LTD

(72) Inventor:

SUGITANI TOSHIYUKI

ABE TOSHIYUKI **OBUCHI KEN**

(54) MOBILE TERMINAL AND HAND-OVER METHOD

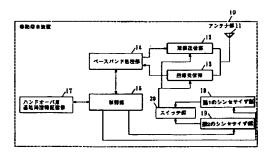
(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a mobile terminal and a hand-over method in which a hand-over processing time sand a momentary interruption time of an information channel TCH during communication are reduced.

SOLUTION: A mobile terminal that conducts hand-over in a time division multiple access(TDMA)/time division duple(TDD) system is provided with an antenna section 11, a radio transmission section 12, a radio reception section 13, a base band processing section 14 that conducts the analysis processing of a signal obtained by receiving a radio signal at the radio reception section 13, the synchronization processing of a TDMA frame, an output of transmission data to the radio transmission section 12 or detection of the received signal level, a hand-over base station information storage section 17 that stores base station information for hand-over processing, a synthesizer section 16 for a local oscillator and a control section 15 for the entire sections. The control section conducts logical control channel searching by using idle slots other than an information channel communicating slot and adjacent

slots to the above slot during communication.

COPYRIGHT: (C)1999,JPO



THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-234720

(43)公開日 平成11年(1999)8月27日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

FΙ

H 0 4 Q 7/22 7/28 H04Q 7/04

K

7/38

H 0 4 B 7/26

109N

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 13 頁)

(21)	出願番号
------	------

特願平10-27955

(71)出願人 000005821

松下電器産業株式会社

(22)出願日

平成10年(1998) 2月10日

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 杉谷 俊幸

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 阿部 敏幸

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 大淵 研

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

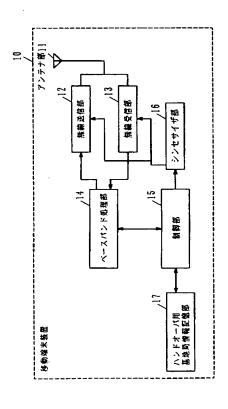
(74)代理人 弁理士 滝本 智之 (外1名)

(54) 【発明の名称】 移動端末装置およびハンドオーパ方法

(57)【要約】

【課題】 ハンドオーバ処理時間および通信中TCHの 瞬断時間を短縮できる移動端末装置およびハンドオーバ 方法を提供することを目的とする。

【解決手段】 TDMA/TDD方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置であって、アンテナ部11と、無線送信部12と、無線受信部13と、無線受信部13で無線信号を受信して得られた受信信号の解析処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部12への送信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこなうベースバンド処理部14と、ハンドオーバ処理用に基地局情報を記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶部17と、局部発振器用のシンセサイザ部16と、全体の制御をおこなう制御部15とを有し、制御部は、通信中において、情報チャネル通信中スロット及び情報チャネル通信中スロットの隣接スロット及び情報チャネル通信中スロットの隣接スロット以外の空きスロットで論理制御チャネルサーチをおこなう。



【特許請求の範囲】

【請求項1】TDMA/TDD方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置であって、無線信号を送受信するアンテナ部と、前記アンテナ部で受信された無線信号を出た無線受信部と、送信データの送信がある。 受信処理をおこなう無線受信部と、送信データの送信が出来線受信部と、前記無線受信部で無線受信部で無線送信部と、前記無線受信部で加入の同期処理、前記無線送信部への送信データの出り、前記無線送信等レベルの検出をおこなうべースがしまれてが、からにとなり、カースの制御をおこなう間において、情報チャネルはでは、からにとを特徴とする移動端末装置。

【請求項2】TDMA/TDD方式におけるハンドオー バを行う移動端末装置であって、無線信号を送受信する アンテナ部と、前記アンテナ部で受信された無線信号の 受信処理をおこなう無線受信部と、送信データの送信処 理をおこなう無線送信部と、前記無線受信部で無線信号 を受信して得られた受信信号の解析処理、TDMAフレ ームの同期処理、前記無線送信部への送信データの出力 又は受信信号レベルの検出をおこなうベースバンド処理 部と、ハンドオーバ処理用に基地局情報を記憶するハン ドオーバ用基地局情報記憶部と、局部発振器用の第1の シンセサイザ部と第2のシンセサイザ部と、前記第1の シンセサイザ部と前記第2のシンセサイザ部とを切り替 えるスイッチ部と、全体の制御をおこなう制御部とを有 し、前記制御部は、通信中において、情報チャネル通信 中スロット以外の空きスロットで論理制御チャネルサー チをおこなうことを特徴とする移動端末装置。

【請求項3】TDMA/TDD方式におけるハンドオー バを行う移動端末装置であって、無線信号を送受信する アンテナ部と、前記アンテナ部で受信された無線信号の 受信処理をおこなう無線受信部と、送信データの送信処 理をおこなう無線送信部と、前記無線受信部で無線信号 を受信して得られた受信信号の解析処理、TDMAフレ ームの同期処理、前記無線送信部への送信データの出力 又は受信信号レベルの検出をおこなうベースバンド処理 部と、ハンドオーバ処理用に基地局情報を記憶するハン ドオーバ用基地局情報記憶部と、局部発振器用の第1の シンセサイザ部と第2のシンセサイザ部と、前記第1の シンセサイザ部と前記第2のシンセサイザ部とを切り替 えるスイッチ部と、全体の制御をおこなう制御部とを有 し、前記制御部は、情報チャネル通信中スロットに対し てソフトウェアで情報チャネル通信と論理制御チャネル サーチとに切り替えることにより、通信中において、全 スロットで論理制御チャネルサーチをおこなうことを特 徴とする移動端末装置。

【請求項4】複数のゾーンから構成されるサービスエリ アを有し、前記ゾーンごとの基地局と接続できるTDM A/TDD方式を利用した移動端末装置におけるハンド オーバ方法であって、複数の基地局同士で同期がとれて いる場合にハンドオーバする際、受信レベル劣化、受信 品質劣化を判定して、ハンドオーバを実行する受信入力 レベル値よりも高い値の時点でTDMAの通信に使用し ていない空きスロットにて論理制御チャネルサーチをお こない、最適な切替先基地局を捕捉しておく切替先基地 局捕捉ステップと、前記受信入力レベルがハンドオーバ 実行値になったときに、予め捕捉しておいた最適な前記 切替先基地局に対して制御チャネル確立要求を出した後 に切替元基地局との情報チャネルを解放する切替元基地 局解放ステップと、前記切替先基地局での制御チャネル 割り当て後に前記切替先基地局での情報チャネル確立を おこなう切替先基地局確立ステップとを有することを特 徴とするハンドオーバ方法。

【請求項5】複数のゾーンから構成されるサービスエリ アを有し、前記ゾーンごとの基地局と接続できるTDM A/TDD方式を利用した移動端末装置におけるハンド オーバ方法であって、複数の基地局同士で同期がとれて いる場合にハンドオーバする際、受信レベル劣化、受信 品質劣化を判定して、ハンドオーバを実行する受信入力 レベル値よりも高い値の時点でTDMAの通信に使用し ていない空きスロットにて論理制御チャネルサーチをお こない、最適な切替先基地局を捕捉しておく切替先基地 局捕捉ステップと、前記受信入力レベルがハンドオーバ 実行値になったときに、予め捕捉しておいた最適な前記 切替先基地局に対して制御チャネル確立要求を出し、前 記切替先基地局での制御チャネル割り当て後に前記切替 先基地局との情報チャネルを解放する切替元基地局解放 ステップと、前記切替先基地局での情報チャネル確立を おこなう切替先基地局確立ステップとを有することを特 徴とするハンドオーバ方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、TDMA(Time Division Multiple Access)/TDD(Time Division Duplex)方式を利用した移動端末装置およびその移動端末装置におけるハンドオーバ方法に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、自動車電話システムや携帯電話システムのデジタル化を進んでおり、デジタル移動体通信では、複数の無線局が一つの周波数を時間的に分割して共用し、一対の伝送路上で双方向の伝送を実現するTDMA/TDD方式が主流となってきている。現在、めまぐるしく普及しているPHS(Personal Handy-phone System)においても、TDMA/TDD方式が採用されている。

【0003】図11はTDMA/TDD方式における従来のPHSの移動端末装置を示すプロック図である。10Aは移動端末装置であり、この移動端末装置10Aは、アンテナ部11、無線送信部12、無線受信部13、ベースバンド処理部14、制御部15、シンセサイザ部16から成る。

【0004】次に、各部の機能について説明する。アンテナ部11は無線信号を送受信する。無線送信部12は送信データの送信処理をおこない、無線受信部13はアンテナ部11で受信された無線信号の受信処理をおこなう。ベースパンド処理部14は無線受信部13で無線信号を受信して得られた受信信号の解析処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部12への送信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこなう。制御部15は移動端末装置10A全体の制御をおこなう。シンサセイザ部16は局部発振器で、無線送信部12と無線受信部13に発振信号を供給する。

【0005】このように構成された移動端末装置について、その動作を図12~図14を用いて説明する。図12はPHSのハンドオーバ動作を示す動作説明図であり、図13はPHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチャート、図14(a)~(c)はTDMA/TDD方式の送受信タイミング図である。図12において、1~3は基地局、4はデジタル網、10Aは図11の移動端末装置、A~Cは各基地局1~3が提供するハンドオーバゾーンである。

【0006】図12、図13において、基地局1の通話 品質良好ゾーンAで通信をおこなっていた(S501) 移動端末装置10AがハンドオーバゾーンDへ移動した 場合、移動端末装置10Aは基地局1のTCH (情報チ ヤネル)の受信レベル劣化、受信品質劣化を判定し(S 502、S503)、基地局1のTCH (情報チャネ ル)を解放し(S 5 0 4)、別の基地局 2 、基地局 3 の LCCH (論理制御チャネル) をサーチして (S50 5)、その結果最適な切替先基地局2を捕捉する(S5 06)。移動端末装置10Aは、その最適な切替先基地 局2に対してCCH(制御チャネル)確立要求を送り (S507)、切替先基地局2でのCCH (制御チャネ ル)割り当てた後(S508)、切替先基地局2とのT CH(情報チャネル)を確立して(S509)ハンドオ ーバを終了し(S510)、切替先基地局2の通話品質 良好ゾーンBで通信を継続する。

【0007】しかし、上記のような方法では、図12の移動端末装置10Aが基地局1のTCH(情報チャネル)の受信レベル劣化、受信品質劣化を判定後すぐに基地局1のTCH(情報チャネル)を解放するため、その時点からLCCH(論理制御チャネル)サーチを経て切替先基地局2とのTCH(情報チャネル)確立のハンドオーバ終了までの処理時間が移動端末装置10Aの通信

中TCH (情報チャネル) の瞬断時間となる。この瞬断時間を如何に短縮できるかが従来からのハンドオーバの 重要な課題であった。

【0008】また、TDMA/TDD方式のデジタルセルラー携帯電話では、3チャネルTDMAの場合、図14(c)に示すように移動端末装置は送信スロット、受信スロット、アイドルの順にスロット構成をとる。すなわち、通信中においてTDMAの送受信に使用しない空きスロットを利用してアイドルを設定し、複数の周辺基10地局からの信号の受信レベルを同時に測定して、移動先基地局を選定しておくことができる。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来の PHSの移動端末装置では、TDMA/TDD方式のデ ジタルセルラー携帯電話のようにアイドル設定を含めた スロット構成をとることは難しいという問題点を有して いた。

【0010】この移動端末装置およびハンドオーバ方法では、TDMA/TDD方式における移動端末装置のハ20 ンドオーバ処理時間を短縮することが要求されている。 【0011】本発明は、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバ処理時間を短縮することができ、通信中TCH(情報チャネル)の瞬断時間を短縮することができるTDMA/TDD方式利用の移動端末装置およびTDMA/TDD方式利用の移動端末装置におけるハンドオ

一バ方法を提供することを目的とする。

[0012]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するため に本発明の移動端末装置は、TDMA/TDD方式にお けるハンドオーバを行う移動端末装置であって、無線信 号を送受信するアンテナ部と、アンテナ部で受信された 無線信号の受信処理をおこなう無線受信部と、送信デー タの送信処理をおこなう無線送信部と、無線受信部で無 線信号を受信して得られた受信信号の解析処理、TDM Aフレームの同期処理、無線送信部への送信データの出 力又は受信信号レベルの検出をおこなうベースバンド処 理部と、ハンドオーバ処理用に基地局情報を記憶するハ ンドオーバ用基地局情報記憶部と、局部発振器用のシン セサイザ部と、全体の制御をおこなう制御部とを有し、 制御部は、通信中において、情報チャネル通信中スロッ ト及び情報チャネル通信中スロットの隣接スロット以外 の空きスロットで論理制御チャネルサーチをおこなう構 成を備えている。

【0013】これにより、TDMA/TDD方式における移動端末装置のハンドオーバ処理時間を短縮し、移動端末の通信中TCH(情報チャネル)の瞬断時間を短縮することのできるTDMA/TDD方式利用の移動端末装置が得られる。

替先基地局 2 とのTCH(情報チャネル)確立のハンド 【 0 0 1 4 】上記課題を解決するための本発明の移動端 オーバ終了までの処理時間が移動端末装置 1 0 A の通信 50 末装置におけるハンドオーバ方法は、複数のゾーンから

構成されるサービスエリアを有し、ゾーンごとの基地局 と接続できるTDMA/TDD方式を利用した移動端末 装置におけるハンドオーバ方法であって、複数の基地局 同士で同期がとれている場合に移動端末装置がハンドオ ーパする際、移動端末が受信レベル劣化、受信品質劣化 を判定して、ハンドオーバを実行する受信入力レベル値 よりも高い値の時点でTDMAの通信に使用していない 空きスロットにて論理制御チャネルサーチをおこない、 最適な切替先基地局を捕捉しておく切替先基地局捕捉ス テップと、受信入力レベルがハンドオーバ実行値になっ たときに、予め捕捉しておいた最適な切替先基地局に対 して制御チャネル確立要求を出した後に切替元基地局と の情報チャネルを解放する切替元基地局解放ステップ と、切替先基地局での制御チャネル割り当て後に切替先 基地局での情報チャネル確立をおこなう切替先基地局確 立ステップとを有する構成を備えている。

【0015】これにより、TDMA/TDD方式利用の 移動端末装置におけるハンドオーバ方法が得られる。

[0016]

【発明の実施の形態】本発明の請求項1に記載の移動端 末装置は、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバ を行う移動端末装置であって、無線信号を送受信するア ンテナ部と、アンテナ部で受信された無線信号の受信処 理をおこなう無線受信部と、送信データの送信処理をお こなう無線送信部と、無線受信部で無線信号を受信して 得られた受信信号の解析処理、TDMAフレームの同期 処理、無線送信部への送信データの出力又は受信信号レ ベルの検出をおこなうベースバンド処理部と、ハンドオ ーバ処理用に基地局情報を記憶するハンドオーバ用基地 局情報記憶部と、局部発振器用のシンセサイザ部と、全 30 体の制御をおこなう制御部とを有し、制御部は、通信中 において、情報チャネル通信中スロット及び情報チャネ ル通信中スロットの隣接スロット以外の空きスロットで 論理制御チャネルサーチをおこなうこととしたものであ り、通信中において、情報チャネル通信中スロット及び その隣接スロット以外の空きスロットで論理制御チャネ ルサーチがおこなわれるという作用を有する。

【0017】請求項2に記載の発明は、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置であって、無線信号を送受信するアンテナ部と、アンテナ部と、実信された無線信号の受信処理をおこなう無線受信部と、送信データの送信処理をおこなう無線送信部と、無線受信部で無線信号を受信して得られた受信信号の解析処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部への送信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこなうでは受信信号レベルの地である。ハンドオーバル理用に基地局情報に使するハンドオーバ用基地局情報記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶がある。第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部とを表現した。第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部と表現した。第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部とを表現した。第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部と表現した。

とを有し、制御部は、通信中において、情報チャネル通信中スロット以外の空きスロットで論理制御チャネルサーチをおこなうこととしたものであり、通信中において、情報チャネル通信中スロット以外の空きスロットで論理制御チャネルサーチがおこなわれるという作用を有する。

6

【0018】請求項3に記載の発明は、TDMA/TD D方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置であっ て、無線信号を送受信するアンテナ部と、アンテナ部で 受信された無線信号の受信処理をおこなう無線受信部 と、送信データの送信処理をおこなう無線送信部と、無 線受信部で無線信号を受信して得られた受信信号の解析 処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部への送 信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこなうべ ースパンド処理部と、ハンドオーバ処理用に基地局情報 を記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶部と、局部発 振器用の第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部 と、第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部とを 切り替えるスイッチ部と、全体の制御をおこなう制御部 とを有し、制御部は、情報チャネル通信中スロットに対 してソフトウェアで情報チャネル通信と論理制御チャネ ルサーチとに切り替えることにより、通信中において、 全スロットで論理制御チャネルサーチをおこなうことと したものであり、通信中において、全スロットで論理制 御チャネルサーチがおこなわれるという作用を有する。 【0019】本発明の請求項4に記載のハンドオーバ方 法は、複数のゾーンから構成されるサービスエリアを有 し、ゾーンごとの基地局と接続できるTDMA/TDD 方式を利用した移動端末装置におけるハンドオーバ方法 であって、複数の基地局同士で同期がとれている場合に ハンドオーバする際、受信レベル劣化、受信品質劣化を 判定して、ハンドオーバを実行する際、受信レベル値よ りも高い値の時点でTDMAの通信に使用していない空 きスロットにて論理制御チャネルサーチをおこない、最 適な切替先基地局を捕捉しておく切替先基地局捕捉ステ ップと、受信入力レベルがハンドオーバ実行値になった ときに、予め捕捉しておいた最適な切替先基地局に対し て制御チャネル確立要求を出した後に切替元基地局との 情報チャネルを解放する切替元基地局解放ステップと、 40 切替先基地局での制御チャネル割り当て後に切替先基地 局での情報チャネル確立をおこなう切替先基地局確立ス テップとを有することとしたものであり、ハンドオーバ 処理に費やす論理制御チャネルサーチ時間を削除して通

を記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶部と、局部発 振器用の第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部 と、第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ部とを 切り替えるスイッチ部と、全体の制御をおこなう制御部 50 局同士で同期がとれている場合にハンドオーバする際、

信中情報チャネルの瞬断時間が短縮されるという作用を

有する。

受信レベル劣化、受信品質劣化を判定して、ハンドオーバを実行する受信入力レベル値よりも高い値の時点で理制御チャネルサーチをおこない、最適な切替先基地局捕捉ステップと、予め捕捉ルがハンドオーバを基地局に対して制御チャネルサーチをおこない、最適な切替先基地局がハンドオーバを表面は対して制御チャネルも関替先基地局での制御チャネル割り若元基地局との情報チャネルの将放ステップと、切替先基地局での情報チャネル確とは対替先基地局での制御チャネル確とに、対対を表述のであり、切替先基地局での制御チャネルを解放ステップとを有することをものであり、切替先基地局での制御チャネルの将下、切替元基地局での制御チャネルが解放され、通信報チャネルの解断時間が更に短縮されるという作用を有する。

【0021】以下、本発明の実施の形態について、図1 ~図10を用いて説明する。

(実施の形態1)図1は、本発明の実施の形態1による 移動端末装置を示すブロック図である。

【0022】図1において、アンテナ部11、無線送信部12、無線受信部13、ベースバンド処理部14、制御部15、シンセサイザ部16は図11と同様のものなので説明は省略する。17はハンドオーバ用基地局情報記憶部であり、ハンドオーバ用基地局情報記憶部17はハンドオーバ処理用にベースバンド処理部14で検出した受信信号レベル等の基地局情報を記憶する。

【0023】以上のように構成された移動端末装置について、図2、図3、図4を用いてハンドオーバ動作を説明する。図2はPHSのハンドオーバ動作を示す動作説明図であり、図3はPHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチャート、図4(a)、(b)はTDMA/TDD方式の送受信タイミング図である。図2において、基地局1~3、デジタル網4、通話品質良好ゾーンA~C、ハンドオーバゾーンD~Fは図12と同様のものなので、同一符号を付し、説明は省略する。10は図1の移動端末装置、G~Iは各基地局1~3が提供するLCCH(論理制御チャネル)サーチゾーンである。

【0024】図1~図3において、基地局1の通話品質良好ゾーンAで通信をおこなっていた(S101)移動端末10がLCCH(論理制御チャネル)サーチゾーン 40Gへ移動した場合、ベースバンド処理部14で基地局1のTCH(情報チャネル)の受信レベルを判定し(S102)、TCH(情報チャネル)通信中スロット及びその隣接スロット以外の空きスロットにてLCCH(論理制御チャネル)サーチをおこない(S103、切替先基地局捕捉ステップ)、周辺の基地局2、基地局3から送られるLCCH(論理制御チャネル)の受信レベルをベースバンド処理部14で検出し、その情報をハンドオーバ用基地局情報記憶部17で記憶し、制御部15で処理することにより、最適な切替先基地局2を捕捉する(S50

104、切替先基地局捕捉ステップ)。ここで、LCCH (論理制御チャネル)サーチスロットがTCH (情報チャネル)通信中スロット及びその隣接スロット以外の空きスロットとなるのは、シンセサイザ部が1系統の場合、無線部12、13での送受信準備のためTCH (情報チャネル)通信中スロットの隣接スロットが使用できないためである(図4参照)。

【0025】次に、移動端末装置10がハンドオーバソーンDへ移動した場合、移動端末装置10は基地局1の10 TCH(情報チャネル)の受信レベル劣化、受信品質劣化を判定し(S105、S106、切替元基地局解放ステップ)、最適な切替先基地局2に対してCCH(制御チャネル)確立要求を送り(S107、切替元基地局解放ステップ)、切替元基地局1のTCH(情報チャネル)を解放し(S108、切替元基地局解放ステップ)、切替先基地局2でのCCH(制御チャネル)割り当て後(S109、切替先基地局確立ステップ)、切替先基地局2とのTCH(情報チャネル)を確立して(S110)ハンドオーバを終了し(S111)、切替先基地局2の通話品質良好ゾーンBで通信を継続する。

【0026】以上のように本実施の形態によれば、通信中において、情報チャネル通信中スロット及び情報チャネル通信中スロットの隣接スロット以外の空きスロットで論理制御チャネルサーチをおこなうことにより、予め捕捉しておいた最適な切替先基地局に対して制御チャネルを解放することができるので、ハンドオーバ処理に費やす論理制御チャネルサーチ時間を削除することができ、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバ処理時間を短縮することができ、通信中TCH(情報チャネル)の瞬断時間を短縮することができる。

【0027】(実施の形態2)本発明の実施の形態2による移動端末装置の構成は図1と同様のものであり、その説明は省略する。実施の形態2による移動端末装置が実施の形態1と異なるところは制御部15の機能、動作である。

【0028】このように構成された移動端末装置について、そのハンドオーバ動作を図2、図5を用いて説明する。図5はPHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチャートである。

【0029】図1、図2、図5において、基地局1の通話品質良好ゾーンAで通信をおこなっていた(S201)移動端末装置10がLCCH(論理制御チャネル)サーチゾーンGへ移動した場合、ベースバンド処理部14で基地局1のTCH(情報チャネル)の受信レベルを判定し(S202)、TCH(情報チャネル)通信中スロット及びその隣接スロット以外の空きスロットにてLCCH(論理制御チャネル)サーチをおこない(S203、切替先基地局捕捉ステップ)、周辺の基地局2、基地局3から送られるLCCH(論理制御チャネル)の受

信レベルをベースバンド処理部14で検出し、その情報をハンドオーバ用基地局情報記憶部17で記憶し、制御部15で処理することにより、最適な切替先基地局2を捕捉する(S204、切替先基地局捕捉ステップ)。ここで、LCCH(論理制御チャネル)サーチスロットがTCH(情報チャネル)通信中スロット及びその隣接スロット以外の空きスロットとなるのは、シンセサイザ部が1系統の場合、無線部での送受信準備のためTCH(情報チャネル)通信中スロットの隣接スロットが使用できないためである(図4参照)。

【0030】次に、移動端末装置10がハンドオーバゾーンDへ移動した場合、移動端末装置10は基地局1のTCH(情報チャネル)の受信レベル劣化、受信品質然化を判定し(S205、S206、切替元基地局解放ステップ)、最適な切替先基地局2に対してCCH(制チャネル)確立要求を送る(S207、切替元基地局解放ステップ)。その後、切替先基地局2でのCCH(制御チャネル)割り当て後(S208、切替元基地局解放ステップ)に切替元基地局1に対してTCH(情報チャネル)を解放し(S209、切替元基地局解放ステップ)、切替先基地局2とのTCH(情報チャネル)を解放し(S209、切替元基地局解放ステップ)、切替先基地局2とのTCH(情報チャネル)を確立して(S210、切替先基地局確立ステップ)ハンドオーバを終了し(S211)、切替先基地局2の通話品質良好ゾーンBで通信を継続する。

【0031】以上のように本実施の形態によれば、切替 先基地局での制御チャネル割り当て後に切替元基地局と の情報チャネルを解放するようにしたので、通信中情報 チャネルの瞬断時間を更に短縮することができる。

【0032】(実施の形態3)図6は本発明の実施の形態3による移動端末装置を示すブロック図である。図6において、アンテナ部11、無線送信部12、無線受信部13、ベースバンド処理部14、制御部15、ハンドオーバ用基地局情報記憶部17は図1と同様のものなので説明は省略する。18、19は無線送信部12と無線受信部13に発振信号を供給する局部発振器としての第1、第2のシンセサイザ部、20は第1、第2のシンセサイザ部18と19を切り替えるスイッチ部である。

【0033】以上のように構成された移動端末装置について、ハンドオーバ動作手順を図2、図7、図8を用いて説明する。図7はPHSのハンドオーバ動作を示すフローチャートであり、図8(a)、(b)はTDMA/TDDの送受信タイミング図である。なお、図2における移動端末装置10は図6と同一構成の移動端末装置である。

【0034】図2、図6、図7において、基地局1の通 いて、ハン語品質良好ゾーンAで通信をおこなっていた移動端末1 説明する。0(S301)がLCCH(論理制御チャネル)サーチ フローチャゾーンGへ移動した場合、ベースバンド処理部14で基 A/TDI地局1のTCH(情報チャネル)の受信レベルを判定し おける移動(S302)、TCH(情報チャネル)通信中スロット 50 置である。

以外の空きスロットにてLCCH (論理制御チャネル) サーチをおこない(S303、切替先基地局捕捉ステッ プ)、周辺の基地局2、基地局3から送られるLCCH (論理制御チャネル) の受信レベルをベースパンド処理 部14で検出し、その情報をハンドオーバ用基地局情報 記憶部17で記憶し、制御部15で処理することによ り、最適な切替先基地局2を捕捉する(S304、切替 先基地局捕捉ステップ)。ここで、LCCH (論理制御 チャネル) サーチスロットがTCH(情報チャネル)通 10 信中スロット以外の空きスロットとなるのは、シンセサ イザが2系統独立のためである(図8参照)。つまり、 無線部12、13での送受信準備が不要なためである。 【0035】次に、移動端末装置10がハンドオーバゾ ーンDへ移動した場合、移動端末装置10は基地局1の TCH(情報チャネル)の受信レベル劣化、受信品質劣 化を判定し(S305、S306、切替元基地局解放ス テップ)、最適な切替先基地局2に対してCCH(制御 チャネル)確立要求を送る(S307、切替元基地局解 放ステップ)。その後、切替先基地局2でのCCH(制 20 御チャネル)割り当て(S308、切替元基地局解放ス テップ)後に切替元基地局1に対してTCH(情報チャ ネル)を解放し(S309、切替元基地局解放ステッ プ)、切替先基地局 2 とのTCH(情報チャネル)を確 立して(S310、切替先基地局確立ステップ)ハンド オーバを終了し(S311)、切替先基地局 2 の通話品 質良好ゾーンBで通信を継続する。

【0036】以上のように本実施の形態によれば、局部発振器用の第1のシンセサイザ部18と第2のシンセサイザ部19と、第1のシンセサイザ部18と第2のシンセサイザ部19とを切り替えるスイッチ部とを設け、制御部15は、通信中において、情報チャネルサーチをおこなうようにしたことにより、通信中において、情報チャネルサーチをおこなうことができるので、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバ処理時間を短縮することができる。

【0037】(実施の形態4)本発明の実施の形態4による移動端末装置の構成は図6と同様のものであり、その説明は省略する。実施の形態4による移動端末装置が実施の形態3と異なるところは制御部15の機能、動作である。

【0038】以上のように構成された移動端末装置について、ハンドオーバ動作を図2、図9、図10を用いて説明する。図9はPHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチャートであり、図10(a)、(b)はTDMA/TDDの送受信タイミング図である。なお、図2における移動端末装置10は図6と同一構成の移動端末装置である。

【0039】図2、図6、図9において、基地局1の通 話品質良好ゾーンAで通信をおこなっていた(S40 1) 移動端末装置10がLCCH (論理制御チャネル) サーチゾーンGへ移動した場合、ベースバンド処理部 1 4で基地局1のTCH (情報チャネル) の受信レベルを 判定し(S402)、TCH(情報チャネル)通信中ス ロットに対してソフトウェアでTCH (情報チャネル) 通信とLCCH (論理制御チャネル) サーチとに切り替 え(図10参照)、通信中において、全スロットでLC CH(論理制御チャネル)サーチをおこない(S40 3、切替先基地局捕捉ステップ)、周辺の基地局2、基 地局3から送られるLCCH (論理制御チャネル) の受 信レベルをベースパンド処理部14で検出し、その情報 をハンドオーバ用基地局情報記憶部17で記憶し、制御 部15で処理することにより、最適な切替先基地局2を 捕捉する(S404、切替先基地局捕捉ステップ)。

【0040】次に、移動端末装置10がハンドオーバソーンDへ移動した場合、移動端末装置10は基地局1のTCH(情報チャネル)の受信レベル劣化、受信品質劣化を判定し(S405、S406、切替元基地局解放ステップ)、最適な切替先基地局2に対してCCH(制御チャネル)確立要求を送る(S407、切替元基地局解放ステップ)。その後、切替先基地局2でのCCH(制御チャネル)割り当て後(S408、切替元基地局解放ステップ)に切替元基地局1に対してTCH(情報チャネル)を解放し(S409、切替元基地局解放ステップ)、切替先基地局2とのTCH(情報チャネル)を確立して(S410、切替先基地局確立ステップ)ハンドオーバを終了し(S411)、切替先基地局2の通話品質良好ゾーンBで通信を継続する。

【0041】以上のように本実施の形態によれば、制御部15は、情報チャネル通信中スロットに対してソフトウェアで情報チャネル通信と論理制御チャネルサーチとに切り替えることにより、通信中において全スロットで論理制御チャネルサーチをおこなうことができるので、基地局同士の同期がとれていない場合にも対応することができる。

[0042]

【発明の効果】以上のように本発明の請求項1に記載の移動端末装置によれば、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置であって、無線信号を送受信するアンテナ部と、アンテナ部で受信された無線信号の受信処理をおこなう無線受信部と、送信データの送信処理をおこなう無線送信部と、無線受信部で無線信号を受信して得られた受信信号の解析処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部への送信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこなうベースバンドカーバ処理用に基地局情報を記憶するハンドオーバル理用に基地局情報を記憶するハンドオーバル理用に基地局情報を記憶するハンドオーバル理用に基地局情報を記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶部と、局部発振器用のシンセサイザ部と、全体の制御をおこなう制御部とを有し、制御

部は、通信中において、情報チャネル通信中スロット及び情報チャネル通信中スロットの隣接スロット以外の空きスロットで論理制御チャネルサーチをおこなうことにより、予め捕捉しておいた最適な切替先基地局に対して制御チャネル確立要求を出した後に切替元基地局との情報チャネルを解放することができるので、ハンドオーバ処理に費やす論理制御チャネルサーチ時間を削減することができ、TDMA/TDD方式におけるハンドオーバ処理時間を短縮することができ、通信中情報チャネルの10 瞬断時間を短縮することができるという有利な効果が得られる。

【0043】請求項2に記載の発明によれば、TDMA /TDD方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置 であって、無線信号を送受信するアンテナ部と、アンテ ナ部で受信された無線信号の受信処理をおこなう無線受 信部と、送信データの送信処理をおこなう無線送信部 と、無線受信部で無線信号を受信して得られた受信信号 の解析処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部 への送信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこ なうベースバンド処理部と、ハンドオーバ処理用に基地 局情報を記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶部と、 局部発振器用の第1のシンセサイザ部と第2のシンセサ イザ部と、第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ 部とを切り替えるスイッチ部と、全体の制御をおこなう 制御部とを有し、制御部は、通信中において、情報チャ ネル通信中スロット以外の空きスロットで論理制御チャ ネルサーチをおこなうことにより、ハンドオーバ処理に 費やす論理制御チャネルサーチ時間を効率良く削減する ことができ、TDMA/TDD方式におけるハンドオー 30 バ処理時間を短縮することができ、通信中情報チャネル の瞬断時間を短縮することができるという有利な効果が 得られる。

【0044】請求項3に記載の発明によれば、TDMA /TDD方式におけるハンドオーバを行う移動端末装置 であって、無線信号を送受信するアンテナ部と、アンテ ナ部で受信された無線信号の受信処理をおこなう無線受 信部と、送信データの送信処理をおこなう無線送信部 と、無線受信部で無線信号を受信して得られた受信信号 の解析処理、TDMAフレームの同期処理、無線送信部 への送信データの出力又は受信信号レベルの検出をおこ なうベースバンド処理部と、ハンドオーバ処理用に基地 局情報を記憶するハンドオーバ用基地局情報記憶部と、 局部発振器用の第1のシンセサイザ部と第2のシンセサ イザ部と、第1のシンセサイザ部と第2のシンセサイザ 部とを切り替えるスイッチ部と、全体の制御をおこなう 制御部とを有し、制御部は、情報チャネル通信中スロッ トに対してソフトウェアで情報チャネル通信と論理制御 チャネルサーチとに切り替えて、通信中において、全ス ロットで論理制御チャネルサーチをおこなうことによ り、通信中において、全スロットで論理制御チャネルサ 50

ーチをおこなうことができるので、基地局同士の同期が とれていない場合にも対応することができるという有利 な効果が得られる。

【0045】本発明の請求項4に記載のハンドオーバ方 法によれば、複数のゾーンから構成されるサービスエリ アを有し、ゾーンごとの基地局と接続できるTDMA/ TDD方式を利用した移動端末装置におけるハンドオー バ方法であって、複数の基地局同士で同期がとれている 場合にハンドオーバする際、受信レベル劣化、受信品質 劣化を判定して、ハンドオーバを実行する受信入力レベ 10 ル値よりも高い値の時点でTDMAの通信に使用してい ない空きスロットにて論理制御チャネルサーチをおこな い、最適な切替先基地局を捕捉しておく切替元基地局捕 捉ステップと、受信入力レベルがハンドオーバ実行値に なったときに、予め捕捉しておいた最適な切替先基地局 に対して制御チャネル確立要求を出した後に切替元基地 局との情報チャネルを解放する切替元基地局解放ステッ プと、切替先基地局での制御チャネル割り当て後に切替 先基地局での情報チャネル確立をおこなう切替先基地局 確立ステップとを有することにより、ハンドオーバ処理 20 に費やす論理制御チャネルサーチ時間を削除して通信中 情報チャネルの瞬断時間を短縮することができるという 有利な効果が得られる。

【0046】請求項5に記載の発明によれば、複数のゾ ーンから構成されるサービスエリアを有し、ゾーンごと の基地局と接続できるTDMA/TDD方式を利用した 移動端末装置におけるハンドオーバ方法であって、複数 の基地局同士で同期がとれている場合にハンドオーバす る際、受信レベル劣化、受信品質劣化を判定して、ハン ドオーバを実行する受信入力レベル値よりも高い値の時 30 点でTDMAの通信に使用していない空きスロットにて 論理制御チャネルサーチをおこない、最適な切替先基地 局を捕捉しておく切替先基地局捕捉ステップと、受信入 カレベルがハンドオーバ実行値になったときに、予め捕 捉しておいた最適な切替先基地局に対して制御チャネル 確立要求を出し、切替先基地局での制御チャネル割り当 て後に切替元基地局との情報チャネルを解放する切替元 基地局解放ステップと、切替先基地局での情報チャネル 確立をおこなう切替先基地局確立ステップとを有するこ とにより、切替先基地局での制御チャネル割り当て後に 40 切替元基地局との情報チャネルが解放されるので、通信 中情報チャネルの瞬断時間を更に短縮することができる という有利な効果が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1及び実施の形態2による TDMA/TDD方式の移動端末装置を示すブロック図 【図2】 P H S のハンドオーバ動作を示す動作説明図

【図3】PHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチャート

【図4】(a) T DM A/T D D 方式の送受信タイミング図

(b) TDMA/TDD方式の送受信タイミング図 【図5】PHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチ

【図6】本発明の実施の形態3及び実施の形態4による 10 TDMA/TDD方式の移動端末装置を示すブロック図 【図7】PHSのハンドオーバ動作手順を示すフローチャート

【図8】 (a) TDMA/TDD方式の送受信タイミング図

(b) TDMA/TDD方式の送受信タイミング図

【図10】(a)TDMA/TDD方式の送受信タイミ ング図

(b) TDMA/TDD方式の送受信タイミング図【図11】TDMA/TDD方式における従来のPHS

【図II】 TDMA/TDD方式における従来のPHSの移動端末装置を示すブロック図

【図12】PHSのハンドオーバ動作を示す動作説明図 【図13】PHSのハンドオーバ動作手順を示すフロー チャート

【図14】(a) TDMA/TDD方式の送受信タイミ ング図

- (b) TDMA/TDD方式の送受信タイミング図
- (c) TDMA/TDD方式の送受信タイミング図

30 【符号の説明】

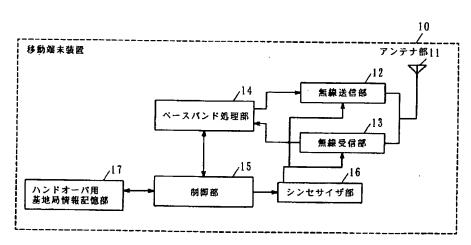
- 1、2、3 基地局
- 4 デジタル網
- 10 移動端末装置
- 11 アンテナ部
- 12 無線送信部
- 13 無線受信部
- 14 ベースバンド処理部
- 15 制御部
- 16 シンセサイザ部
- 40 17 ハンドオーバ用基地局情報記憶部
 - 18 第1のシンセサイザ部
 - 19 第2のシンセサイザ部
 - 20 スイッチ部

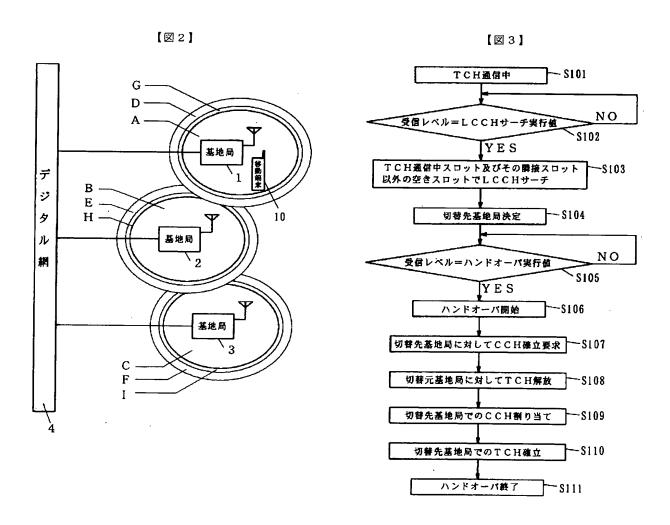
A~C 通話品質良好ゾーン

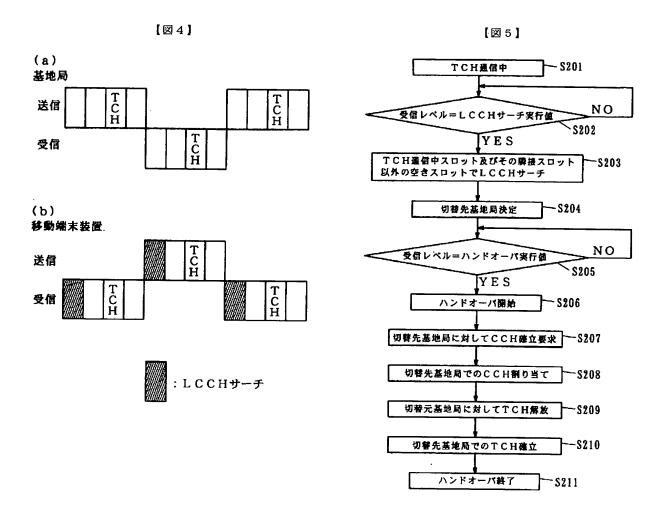
D~F ハンドオーバゾーン

G~I LCCHサーチゾーン

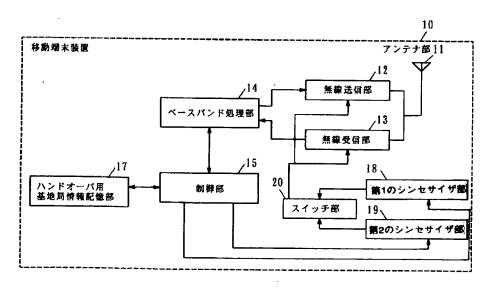
【図1】

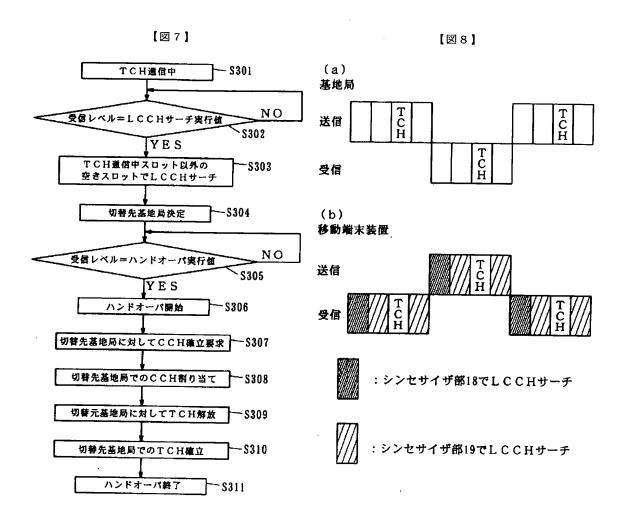






[図6]



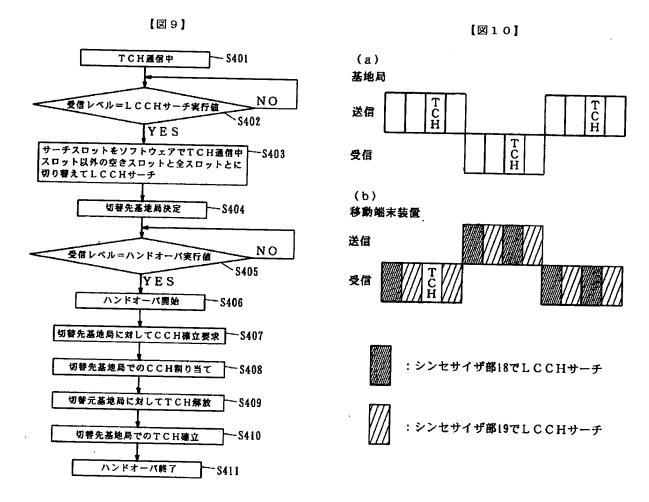


【図14】

基地局送信 10A 送信3 送信1 送信2 送信3 送信1 送信2 送信3 送信1 移動端末装置 アンテナ部11 (b) 基地局受信 無線送信部 受信 1 受信 2 受信 3 受信 1 受信 2 受信 3 受信 1 受信 2 無線受信部 (c) 15 /16 移動端末装置 制御部 シンセサイザ部 送信1 受信1アイドル 送信1 受信1 アイドル 送信1 受信1

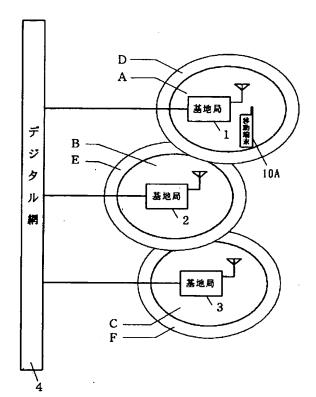
(a)

【図11】

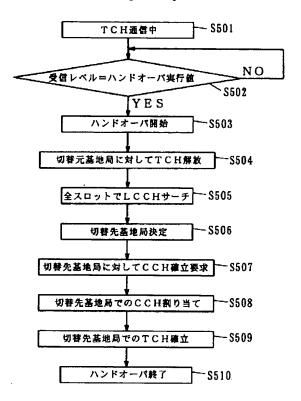


,

【図12】



【図13】



WASH BLANK WERTON